

医学系研究に関する情報の公開について

研究機関名*	独立行政法人労働者健康福祉機構 大阪労災病院
研究課題名*	Short-Term Outcomes of Robotic-Assisted Surgery versus Open Surgery for Rectal Cancer: A Propensity Score-Matched Analysis
所属科*	外科
研究責任者*	末田 聖倫
研究実施期間	開始 西暦 2011 年 1 月 1 日 ~ 終了 西暦 2022 年 1 月 31 日
対象疾患（予定症例数）	腹膜反転部以下で切離を要した直腸癌根治手術症例 (481 例中、対象症例 197 症例)
研究対象となる治療・手術・検査の時期	自 西暦 2010 年 1 月 1 日 ~ 至 西暦 2021 年 12 月 31 日
研究概要*	<p>直腸癌手術は、周囲組織に損傷を与えることなく根治的に癌を切除することが必要な難易度の高い手術である。</p> <p>現在、大腸癌手術は、術後疼痛が軽減され、術後の腸管回復が早く、入院期間が短いなどの要因から腹腔鏡下手術が広く普及している。しかし、直腸癌においては、大規模な試験でも開腹手術と比較して短期長期成績に対する優越性は認められていない。低侵襲手術として広く普及しつつあるロボット支援下手術は、3次元画像・関節式器具・安定したカメラプラットフォームにて手術可能である。</p> <p>ダヴィンチシステム（Intuitive Surgical、Inc.、Sunnyvale、CA、USA）は、2002年に世界で最初に施行され、日本では2010年にダヴィンチSシステムの導入に関する薬事法の承認を受けて、ダヴィンチシステムを利用する医療機関の数が急速に増加している。当院でも2019年1月よりダヴィンチSiシステムを使用して、第1例目の症例を経験し、2021年12月までで約150例を経験している。過去の臨床試験では、ロボット支援下手術が従来の手術に対して優越性を示すことができていないが、ロボット支援下手術の臨床的利点はいくつか報告されてきている。</p> <p>以上から、以上から、本研究は腹膜反転部以下で切離を要した直腸癌根治手術患者を対象とし、ロボット支援下手術と従来の開腹手術の短期成績を比較検討することを目的とした。さらに本研究では、選択バイアスを最小限とするために、</p>

別紙第2号様式

	傾向スコアを用いた分析を採用した。
倫理的配慮・個人情報の保護の方法について*	連結可能匿名化を行う。対応表はそれぞれの部署（施設・研究室）で厳重に保管する。本研究で得られたデータを当院外へ提供する際には対応表は提供せず、連結可能匿名化されたデータのみを提供する。学会や論文等で研究成果を発表する場合も、個人を特定できる情報を明らかにすることは決して行わない。
研究の問い合わせ先*	大阪労災病院 外科 末田 聖倫 Email: suedas11@yahoo.co.jp

*記入必須項目